2004年10月 Oct 2004

文章编号: 1001-0920(2004)10-1097-04

基于 if-then 规则库的生产全过程优化 及其在加热炉温度设定中的应用

陈 庆. 李少远. 席裕庚

(上海交通大学 自动化研究所, 上海 200030)

摘 要: 研究一类串联生产全过程基于 if-then 规则库的优化设定问题 对串联生产全过程的优化设定问题进行描述, 利用 if-then 规则库来描述各子过程设定值变化量与最终产品质量的关系 采用 T sukamo to 模糊推理方法, 将带模糊约束的优化问题转化为清晰优化问题, 得到各子过程的优化设定值变化量 以步进式加热炉的温度设定为例进行仿真, 验证了所提出方法的正确性

关键词: 生产过程优化; 模糊优化; 串联过程; 加热炉

中图分类号: TP273 文献标识码: A

Optim ization of production process under if-then rules and its application to reheating furnace

CH EN Qing, LI Shao-yuan, XI Yu-geng

(Institute of Automation, Shanghai Jiaotong University, Shanghai 200030, China Correspondent: CHEN Qing, Email: king@sjtu.edu.cn)

Abstract: A optimal setting method of a kind of cascade processes under if-then rules is studied. First, the optimal setting problem of cascade processes is described. A method is proposed, in which if-then rules are used to describe the relationship between the changes of set points for each sub-process and the final product quality. The fuzzy optimization problem is transformed into a crisp optimization problem by Tsukamoto's fuzzy reasoning method and the optimal set points for each sub-process are obtained. Simulation on the optimal setting for reheating furnace temperature shows the effectiveness of the proposed method.

Key words: optimization of production process; fuzzy optimization; cascade process; reheating furnace

1 引 言

近年来,全过程优化控制的研究引起人们的关注。在炼钢、轧钢、造纸等生产过程中,钢的成分、钢板厚度与板型、纸张质量等最终目标,往往不是过程物理量的直接反映,而是在经历了一系列过程控制后的最终结果。象步进式加热炉这类生产过程,是由若干个子过程构成的,人们追求的是最终的产品质量,如出炉钢坯温度和断面温差要符合要求。如何

建立各个子系统的设定值与最终产品质量的关系, 优化各子系统的设定值便成为问题的关键

大工业过程的稳态优化所依赖的精确数学模型一般无法得到 例如加热炉的炉温优化设定问题,必须假设一条全炉炉温分布曲线^[2,3]. 于是,人工智能的概念和方法引入到大工业过程的优化,基于模糊模型进行优化已取得一定的进展^[4,5].

本文研究一类串联生产全过程的设定值优化问

收稿日期: 2003-10-27; 修回日期: 2003-12-25.

基金项目: 国家自然科学基金资助项目(69934020,60074004); 高等学校博士点科研基金资助项目(20020248028).

作者简介: 陈庆(1975—), 男, 福建平潭人, 博士生, 从事预测控制、大系统的研究; 席裕庚(1946—), 男, 上海人, 教

授, 博士生导师, 从事预测控制, 智能机器人等研究

题 首先利用 if-then 规则库来描述各子过程设定值变 化量与最终产品质量的关系,然后采用T sukamoto 模糊推理方法转化为清晰的优化问题求解,最后结合步进式加热炉的温度设定进行仿真研究

2 一类串联生产全过程的优化

串联生产全过程由多个子过程串联而成,每个子过程的控制作用相继发生,追求的是最终产品质量 现代工业生产过程一般采用分层递阶的优化控制结构,用DCS 来实现自动控制 每个子过程都有分散控制器,所要优化的是各子过程的设定值 这类串联生产全过程如图 1 所示

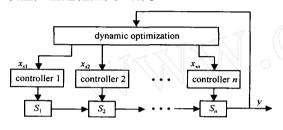


图 1 一类串联生产全过程

在图 $1 + x_1, x_2, ..., x_n$ 是 n 个串联的子过程, x_n = $[x_n, x_n]$ 是各子过程的设定值, y 是最终产品质量 当最终产品质量偏离期望值时, 必须在约束范围内动态调整各子过程的设定值, 同时保证生产全过程的能耗最小 上层优化器根据最终产品质量和性能指标的要求, 动态调整各子过程控制器的设定值, 下层控制器使各子过程的输出跟踪优化设定值 本文研究的是上层优化器的设计问题

设当前时刻各子过程的设定值为 $x^0 = [x_1^0 \ x_2^0 \ ... \ x_n^0]$, 期望的最终产品质量为 y^+ , 当前时刻的产品质量为 y, 则产品质量偏差为 $\Delta y = y^+$ - y. 假设各子过程的设定值变化量为 $\Delta x_s = [\Delta x_{s1} \ \Delta x_{s2} \ ... \ \Delta x_{sn}]$, 它们之间满足如下映射关系:

$$\Delta y = f(\Delta x_s). \tag{1}$$

改变后的各子过程设定值为 $x_s = x^0 + \Delta x_s$, Δx_s 和 x_s 应满足工艺上的约束条件

$$\Delta x_s = X_1, x_s = X_2 \tag{2}$$

从工艺要求和节能降耗等经济目标出发, 系统优化 性能指标可表示为

$$J = L(x_{s1}, x_{s2}, ..., x_{sn}).$$
(3)

因 此, 求 解 各 子 过 程 优 化 设 定 值 $x_s^* = [x_{s1}^* \quad x_{s2}^* \quad \dots \quad x_{sn}^*]$,可归结为如下优化问题:

m in
$$L(x_{s1}, x_{s2}, ..., x_{sn})|_{x_{s}}$$

$$s t \begin{cases}
\Delta y = f(\Delta x_s), \\
\Delta x_s = X_1, \\
x_s = X_2
\end{cases}$$
(4)

各子过程的设定值变化量与最终产品质量之间的映射关系(式(1))通常无法得到 本文首先利用 if-then 规则库来表示各子过程设定值变化量与最终产品质量的关系,各子过程设定值的优化求解便归结为基于模糊 if-then 规则库约束的优化问题;然后采用 T sukamo to 推理方法转化为清晰的优化问题,从而得到各子过程的优化设定值

3 基于 if-then 规则库的生产全过程优化 算法

3.1 优化问题描述

最终产品质量受多个子系统设定值 x_{si} 的共同作用,它们之间的关系很难解析表达,但每个子系统设定值的变化量对最终产品质量的影响,通常可用一组模糊规则来表示 将式(1) 中的 $f(\Delta x_s)$ 用如下的 if-then 模糊规则库代替,即

 $\{(\mathbf{R}_1(\Delta x_s), ..., \mathbf{R}_n(\Delta x_s)) | \Delta x_s = X_1\}.$ (5) 其中: $\Delta x_s = [\Delta x_{s1} ... \Delta x_{sn}]$ 为各子过程设定值的变化量, 是模糊逻辑变量; $X_1 \subset R^n$ 是 Δx_s 论域中的约束集 第 i 条模糊规则的形式为

$$\mathbf{R}_{i}(x_{s})$$
: if Δx_{s1} is \widetilde{A}_{i1} and ... and Δx_{sn} is \widetilde{A}_{in} then Δy is \widetilde{C}_{i} (6)

其中: Δy 是最终产品质量偏差, \tilde{A}_{ij} 和 \tilde{C}_{i} 是模糊集合, \tilde{A}_{ij} 和 \tilde{C}_{i} 表示大。中、小等语言变量 这样的规则可从生产实践中总结得出 于是,生产全过程的优化问题可描述为如下的模糊优化问题:

m in
$$L(x_{s1}, x_{s2}, ..., x_{sn});$$

$$\begin{cases} \{ (\mathbf{R}_{1}(\Delta x_{s}), ..., \mathbf{R}_{m}(\Delta x_{s})) | \Delta x_{s} & X_{1} \}, \\ x_{s} = x^{0} + \Delta x_{s}, \end{cases} (7)$$

其中 x^0 为优化前各子过程的设定值 为求得在各子过程清晰设定值变化量 $\Delta x_s = [\Delta x_{s1} \dots \Delta x_{sn}]$ X_1 下的最终产品质量清晰值, 利用 T sukamo to 模糊推理方法, 将模糊优化问题转化为清晰优化问题

3 2 Tsukam oto 模糊推理方法

考虑如下模糊推理系统:

 \mathbf{R}_1 : if Δx_{s1} is \widetilde{A}_{11} and ... and Δx_{sn} is \widetilde{A}_{1n} then Δy is \widetilde{C}_1 ,

 \mathbf{R}_m : if Δx_{s1} is \widetilde{A}_{m1} and ... and Δx_{sn} is \widetilde{A}_{mn} then Δy is \widetilde{C}_m ;

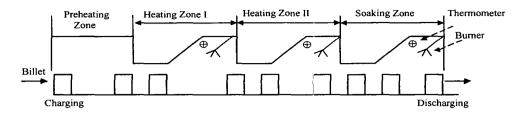


图 2 分段步进式加热炉

input: Δx_{s1} and ... and Δx_{sn} , output: Δy_0 (8)

假设规则库后件的隶属度函数 C_i 是严格单调的 为求得在清晰输入向量 $\Delta x_s = \{\Delta x_{s1}, ..., \Delta x_{sn}\}$ 下的清晰输出值 Δy_0 ,需要进行如下求解: 首先计算每条规则的适用度

$$\alpha_{i} = T (\mu_{A_{i1}}(\Delta x_{s1}), ..., \mu_{A_{in}}(\Delta x_{sn})),$$

$$i = 1, 2, ..., m.$$
(9)

其中: $T(\bullet)$ 表示模糊合成运算, 这里采用乘积运算; $\mu_{A_{in}}(\Delta x_{si})$, …, $\mu_{A_{in}}(\Delta x_{si})$ 为对应于清晰输入的各隶属度值 然后利用后件隶属度函数的单调性及方程 $\alpha_i = C_i(\Delta y_i)$, 求得每条规则的清晰输出值

$$\Delta y_i = C_i^{-1}(\mathbf{Q}_i), i = 1, 2, ..., m.$$
 (10)

整个模糊系统的清晰输出是每条规则清晰输出值的加权平均,每条规则的权重就是适用度 & 于是有

$$\Delta y_0 = \frac{\alpha_1 y_1 + \dots + \alpha_n y_m}{\alpha_1 + \dots + \alpha_n} = \frac{\alpha_1 C_1^{-1}(\alpha_1) + \dots + \alpha_n C_m^{-1}(\alpha_n)}{\alpha_1 + \dots + \alpha_n}.$$
(11)

3 3 优化算法

对于生产全过程优化问题 (7),为得到各子过程的优化设定值,首先利用 if-then 规则库 (5) 及 T suk am o to 模糊推理方法,求得在各子过程清晰设定值变化量 $\Delta x_s = \{\Delta x_{s1}, ..., \Delta x_{sn}\}$ 下,最终产品质量的清晰值表达式 $f(\Delta x_s)$,即

$$\Delta y \triangleq f (\Delta x_s) = \frac{\alpha_1 C_1^{-1} (\alpha_1) + \dots + \alpha_n C_m^{-1} (\alpha_n)}{\alpha_1 + \dots + \alpha_n}.$$
 (12)

其中 α 是第 i 条规则的适用度, 可利用式 (9) 求得这时, 已知最终产品质量偏差 Δy , 模糊约束 (5) 转化为清晰约束 (12) , 模糊优化问题 (7) 转化为如下的清晰优化问题:

m in
$$L(x_{s1}, x_{s2}, ..., x_{sn});$$

s t
$$\begin{cases} f(\Delta x_s) = \Delta y, \\ \Delta x_s & X_1, \\ x_s = (x^0 + \Delta x_s) & X_2 \end{cases}$$
(13)

这是一个标准的非线性数学规划问题 可求得式

(13) 的最优解, 从而得到各子过程的优化设定值优化计算是实时动态进行的, 以适应生产工况的变化 每隔一段时间, 利用检测到的系统信息进行一次滚动优化计算, 得到各子过程的优化设定值

4 步进式加热炉炉温优化设定仿真

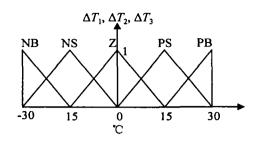
考虑一个由预热段 加热 I 段 加热 II 段 均热段组成的步进式加热炉, 如图 2 所示 预热段不安装燃料喷嘴, 为简化问题, 研究在生产节奏平稳情况下, 加热 I 段 加热 II 段 均热段的炉温优化设定问题, 使得最终出炉钢坯的平均温度与期望值的偏差最小, 并使各加热段燃料消耗最小 在实际步进式加热炉控制中, 一般是根据轧制节奏调节加热炉的温度设定, 达到轧机的要求 本文在一定的轧制节奏下, 利用偏差值和模糊 if-then 规则库将各段炉温变化量转化为约束条件, 进行优化求解 当生产条件变化时, 根据不同的轧制节奏建立不同的规则库, 再应用本文算法适应条件的变化.

加热炉有效长度为 29 348 mm, 具体参数见文献[2] 以规格为 240 × 240 × 3 500 (mm), 钢号为 C40 的钢坯加热为例进行仿真 假设钢坯出炉间隔为 90 s, 全炉加热时间为 1.7 h, 期望的钢坯出炉平均温度为1 110 ,加热 I 段 加热 II 段 均热段的炉温设定值分别为 T_1, T_2, T_3 首先利用在长期生产中积累的数据, 建立炉温优化设定的模糊 if-then 规则库, 该规则库由 30 条规则组成 模糊规则的前件是在工作点上 3 个加热段的炉温设定值变化量, 后件是钢坯出炉平均温度与期望平均温度的偏差 各逻辑变量的模糊划分如图 3 所示 其中: ΔT_1 , ΔT_2 , ΔT_3 分别为3个加热段炉温设定值的变化量, E 为钢坯出炉平均温度偏差

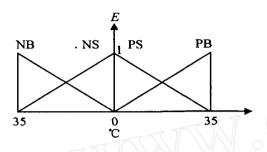
加热炉最小能耗控制一般是受约束的能耗极小化问题, 通常以炉温极小化为间接命题, 以使问题便于处理 取性能指标

$$J = \int_{i-1}^{3} R_{i}T_{i}^{2}, i = 1, 2, 3,$$

其中 R_i 为各段炉温设定值的权值 从节省能耗的角度出发,要求 $R_1 < R_2 < R_3$,各段炉温设定值和炉温



(a) 炉温设定值变化量



(b) 平均温度偏差

图 3 各逻辑变量的模糊划分

设定值变化量应满足工艺上的约束条件

设优化前加热 I 段 加热 II 段 均热段的炉温设定值分别为1 085 ,1 137 ,1 127 . 在此炉温设定值下,钢坯的出炉平均温度为1 090 ,比期望值1 110 低20 . 优化后各段炉温设定值分别为

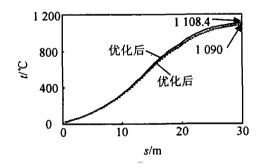


图 4 钢坯全炉升温曲线

1 103 ,1 155 ,1 140 ,钢坯出炉平均温度为 1 108 4 ,满足工艺要求

利用文献[2] 的钢温预报模型, 假设钢坯进炉 初始温度为 20 . 在两组炉温设定值下, 钢坯的全炉加热曲线(平均温度) 如图 4 所示

5 结 论

本文研究基于模糊 if-then 规则库的一类串联生产全过程的优化设定问题 利用模糊 if-then 规则库来描述各子过程设定值变化量与最终产品质量的关系,并采用 T sukamo to 模糊推理方法将模糊优化问题转化为清晰的优化问题,从而得到各子过程优化设定值 以步进式加热炉的炉温设定为例进行仿真,验证了在求得的优化炉温设定值下,出炉钢坯的平均温度可以满足要求

参考文献(References):

- [1] George Stephanopoulos, Christine Ng. Perspectives on the synthesis of plant-wide control structures [J] J of Process Control, 2000, 10(2): 97-111.
- [2] Zhongjie W ang, Tianyou Chai, Shouping Guan, et al Hybrid optimization set point strategy for slab furnace temperature [A]. Proc of the American Control Conf [C]. San Diego, 1999, 4082-4086
- [3] 柴天佑, 王中杰, 张莉 加热炉的炉温优化设定模型[J] 自动化学报, 2000, 26(4): 537-541. (Chai Tianyou, Wang Zhongjie, Zhang Li Optimal setting of reheating furnace temperature[J] A cta A uto-
- [4] Carlesson Christer, Robert Fuller Optimization under fuzzy if-then rules [J] Fuzzy Sets and Systems, 2001, 119(1): 111-120

m atica S inica, 2000, 26(4): 537-541.)

[5] Jian-jun Lu, Shu-cheng Fang. Solving nonlinear optimization problems with fuzzy relation equation constraints[J]. Fuzzy Sets and Systems, 2001, 119 (1): 1-20

下期要目

一类拥塞问题研究综述	尚丽	辉,	汪小	\帆
模糊 CLO PE 算法及其参数优选		李	洁,	等
基于指尖力传感器的 H TT 机器人灵巧手笛卡尔阻抗控制		杨	磊,	等
基于集结策略的非线性稳定预测控制器	刘	斌,	席衫	掶
基于互信息和Beam 搜索的粗糙集属性约简算法		杨	胜,	等
利用模糊次梯度算法求解拉格朗日松驰对偶问题	吉	威,	金以	人慧
变权决策中变权效果分析与状态变权向量的确定	李德	清,	李洪	宍